

Hardwarenahe Programmierung

Übungsaufgaben 5 – 21. November 2024

Diese Übung enthält Punkteangaben wie in einer Klausur. Um zu „bestehen“, müssen Sie innerhalb von 90 Minuten unter Verwendung ausschließlich zugelassener Hilfsmittel 16 Punkte (von insgesamt 33) erreichen.

Aufgabe 1: Zahlensysteme

Wandeln Sie ohne Hilfsmittel

- | | | |
|--------------------|----------------------------|-----------------|
| • nach Dezimal: | • nach Hexadezimal: | • nach Binär: |
| (a) $0010\ 0000_2$ | (d) $0010\ 0000_2$ | (g) 750_8 |
| (b) 42_{16} | (e) 42_{10} | (h) 42_{10} |
| (c) 17_8 | (f) $192.168.20.254_{256}$ | (i) $AFFE_{16}$ |

Berechnen Sie ohne Hilfsmittel:

- (j) $750_8 \& 666_8$
(k) $A380_{16} + B747_{16}$
(l) $AFFE_{16} >> 1$

Die tiefgestellte Zahl steht für die Basis des Zahlensystems. Jede Teilaufgabe zählt 1 Punkt.
(In der Klausur sind Hilfsmittel zugelassen, daher ist dies *keine* typische Klausuraufgabe.)

Aufgabe 2: Mikrocontroller

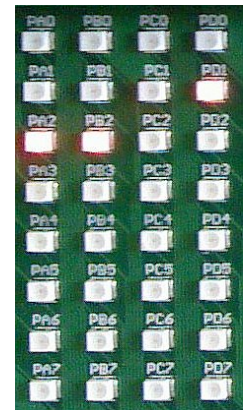
An die vier Ports eines ATmega16-Mikrocontrollers sind Leuchtdioden angeschlossen:

- von links nach rechts an die Ports A, B, C und D,
- von oben nach unten an die Bits Nr. 0 bis 7.

Wir betrachten das folgende Programm ([aufgabe-2.c](#)):

```
#include <avr/io.h>

int main (void)
{
    DDRA = 0xff;
    DDRB = 0xff;
    DDRC = 0xff;
    DDRD = 0xff;
    PORTA = 0x1f;
    PORTB = 0x10;
    PORTD = 0x10;
    PORTC = 0xfc;
    while (1);
    return 0;
}
```



- (a) Was bewirkt dieses Programm? (4 Punkte)
- (b) Wozu dienen die ersten vier Zeilen des Hauptprogramms? (2 Punkte)
- (c) Was würde stattdessen die Zeile `DDRA, DDRB, DDRC, DDRD = 0xff;` bewirken? (2 Punkte)
- (d) Schreiben Sie das Programm so um, daß die durch das Programm dargestellte Figur spiegelverkehrt erscheint. (3 Punkte)
- (e) Wozu dient das `while (1)?` (2 Punkte)
- Alle Antworten bitte mit Begründung.

Aufgabe 3: LED-Blinkmuster

Wir betrachten das folgende Programm für einen ATmega32-Mikro-Controller (Datei: [aufgabe-3.c](#)).

```
#include <stdint.h>
#include <avr/io.h>
#include <avr/interrupt.h>

uint8_t counter = 1;
uint8_t leds = 0;

ISR (TIMER0_COMP_vect)
{
    if (counter == 0)
    {
        leds = (leds + 1) % 8;
        PORTC = leds << 4;
    }
    counter++;
}

void init (void)
{
    cli ();
    TCCR0 = (1 << CS01) | (1 << CS00);
    TIMSK = 1 << OCIE0;
    sei ();
    DDRC = 0x70;
}

int main (void)
{
    init ();
    while (1)
        ; /* do nothing */
    return 0;
}
```

An die Bits Nr. 4, 5 und 6 des Output-Ports C des Mikro-Controllers sind LEDs angeschlossen. Sobald das Programm läuft, blinken diese in charakteristischer Weise:

Phase	LED oben (rot)	LED Mitte (gelb)	LED unten (grün)
1	aus	aus	an
2	aus	an	aus
3	aus	an	an
4	an	aus	aus
5	an	aus	an
6	an	an	aus
7	an	an	an
8	aus	aus	aus

Jede Phase dauert etwas länger als eine halbe Sekunde. Nach 8 Phasen wiederholt sich das Schema.

Erklären Sie das Verhalten des Programms anhand des Quelltextes:

- Wieso macht das Programm überhaupt etwas, wenn doch das Hauptprogramm nach dem Initialisieren lediglich eine Endlosschleife ausführt, in der *nichts* passiert? (1 Punkt)
- Wieso wird die Zeile `PORTC = leds << 4;` überhaupt aufgerufen, wenn dies doch nur unter der Bedingung `counter == 0` passiert, wobei die Variable `counter` auf 1 initialisiert, fortwährend erhöht und nirgendwo zurückgesetzt wird? (2 Punkte)
- Wie kommt das oben beschriebene Blinkmuster zustande? (2 Punkte)
- Wieso dauert eine Phase ungefähr eine halbe Sekunde? (2 Punkte)
- Was bedeutet „`ISR (TIMER0_COMP_vect)`“? (1 Punkt)

Hinweis:

- Die Funktion `init()` sorgt dafür, daß der Timer-Interrupt Nr. 0 des Mikro-Controllers etwa 488mal pro Sekunde aufgerufen wird. Außerdem initialisiert sie die benötigten Bits an Port C als Output-Ports. Sie selbst brauchen die Funktion `init()` nicht weiter zu erklären.

Viel Erfolg!